

РАБОЧИЙ ЛИСТ ЯЗЫК ПРОГРАММИРОВАНИЯ РОБОТОВ RobotC

1. Основной вопрос урока:

1.1. Цель урока: _____

1.2. Разделите устройства на четыре группы:



1.3. Заполните таблицу о свойствах четырех групп устройств:

Группа	Способ приведения в действие	Наличие программируемых режимов управления	Способность реагировать на изменения окружающей среды
Механические			
Исполнители			
Программируемые исполнители			
Роботы			

1.4. Запишите определение понятия:

Программирование - это _____

1.5. Какая из последовательностей является или не является алгоритмом и почему?

Последовательность:	Алгоритм? (да/нет)	Почему?
<p>Бутерброд с сыром:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Возьми кусок хлеба. 2. Отрежь с помощью ножа кусок сыра. 3. Возьми кусок сыра 4. Положи кусок сыра на хлеб. 5. Готово. 		
<ol style="list-style-type: none"> 1. Пойди туда, не знаю куда. 2. Принеси то, не знаю что. 		
<p>Путь от школы до дома:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Проехать прямо до улицы Цветочной. 2. Повернуть направо. 3. Проехать три перекрестка. 4. Повернуть налево во двор. 5. Готово. 		

2. Эксперимент:

2.1. Заполните таблицу:

Функция:	Для чего нужна?	Уже есть в RobotC или написали самостоятельно?
<code>task main()</code>		
<code>setTouchLEDRGB()</code>		
<code>displayVariableValues()</code>		
<code>way()</code>		

3. Выводы:

3.1. С какими понятиями познакомились на этом занятии? Что научились делать?
